19 日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

四公開特許公報(A)

昭64-57926

@Int_Cl_1

識別記号

广内整理番号

❸公開 昭和64年(1989)3月6日

B 21 D 24/02 B 30 B 15/02

7148-4E A-8719-4E

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

63発明の名称

プレス機械のダイクツション装置

②特 願 昭62-214421

22出 頤 昭62(1987)8月28日

母発 明 者 Л 隆 正

神奈川県横浜市磯子区新中原町1番地 石川島播磨重工業

株式会社横浜第二工場内

石川島播磨重工業株式 ②出 願 人

会社 30代 理 人 弁理士 山田 恒光

外1名

1. 発明の名称

プレス機械のダイクッション装置

2.特許請求の新朋

1) 昇降可能な上金型と昇降しない下金型を有 し、且つ上金型との間で材料をクランプする 昇降可能なブランクホルダを備えたプレス機 械のダイクッション装置において、上記プラ ンクホルグを油圧シリンダで昇降可能に支持 せしめ、油圧シリンダの上部油室に蓄圧可能 なアキュムレータを備えた流路を接続し、油 圧シリングの下部油室に圧油の給排を行うサ ーポ弁を何えた流路を接続し、上金型の位置 を検出する位置検出器からの検出信号を入力 して上金型位置と抑え力の関係を設定する設 定器からの設定信号に基いて前記サーボ弁に 流量調整を行う制御信号を送る制御装置を設 けたことを特徴とするプレス機械のダイクッ ション装置。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

東京都千代田区大手町2丁目2番1号

本発明はプレス機械のダイクッション装置に 関するものである。

[従来の技術]

第 4 図は従来のプレス機械のダイクッション 装置の一例を示すもので、ベッドa上に設けら れたポルスタプレートb 上に下金型c が設けら れ、更に耐記ポルスタプレートb を貫通し、上 端で材料d を受けるブランクホルダe が設けら れ、該ブランクホルダe の下端に設けられたク ッションパッドg が複数段のエアーシリンダか らなるダイクッションh 上に支持されており、 プレス時、上金型」が下降しまず材料は をブラ ンクホルダe に押し付けるように当接されるこ とにより材料d のクランプが行われ、更に上記 クランプ状態のままダイクッションh を圧縮し つつ金型しが下降することにより、上下金型し c によって材料d の成形が行われるようになっ ている。図中」はプレス装置を覆うように設け られた防音壁、k は該防音壁」に金型交換時に

-137-

特開昭64-57926 (2)

金型の出し入れを行うために設けられた開閉原 を示す。

[発明が解決しようとする問題点]

しかし、上記したようなプレス機械においては、上金型 | が予備加速されて材料 | に最初に当るとき(上金型 | とブランクホルグ e による材料のクランプ)と、成形が終了して上金型 ! の上昇時においてブランクホルグ e が上昇した上限位置でストッパー(図示せず)に当るとき、大きな騒音(金属音)を発し、特に前記上金型 | が材料 d に最初に当るときには著しい衝撃音を発し、問題となっている。

このため、従来は、重厚な防音壁」を設けるようにしており、又この際上下金型c.i の交換等のために前記防音壁」に開閉扉kを設けることが実施されているが、非常に大掛り且つ高値な構造を備えているにもかかわらず、余り効果的な防音が行われていなかった。

又、上記したようなエアーシリンダによるダ イクッションh においては、クッション力をエ

る位置検出器からの検出信号を入力して上金型 位置と押え力の関係を設定する改定器からの設 定信号に基いて前記サーボ弁に流量調整を行う 制御信号を送る制御装置を設け、プレス機械の ダイクッション装置としたものである。

ffe fil

アーシリンダ内のエアーを圧縮することによって得るようにしているために、大型化してしまい、且つ下降ストロークに伴ってクッション力が増加し、このために材料のクランプ力が過大になって材料d にクラックやしわを生じさせる関節を有していた。

本発明は、上記従来の問題点に着目してなしたもので、小型の油圧シリングを用いて押え力を自在に調整し、且つプレス作業に伴う大きな 騒音の発生防止を図ることを目的としている。 【問題点を解決するための手段】

本発明は、昇降可能な上金型と昇降しない下金型を有し、且つ上金型との間で材料をクランプする昇降可能なプランクホルダを備えたプレス機械のダイクッション装置において、上記ブランクホルダを抽圧シリンダで昇降可能に支持せしめ、油圧シリンダの上部油室に番圧可能なアキュムレータを確えた流路を接続し、油圧シリンダの下部油室に圧油の給排を行うサーボ弁を備えた流路を接続し、上金型の位置を検出す

[実施例]

以下、本発明の実施例を図面に基いて説明する。 る。

第1図は本発明の一実施例の説明図である。 固定台1の下面に、縦向きの油圧シリンダ2.3 を配設し、該油圧シリング2.3 内に昇降自在に嵌入したピストン4.5 に固定台1 を貫通して上方へ延びるピストンロッド8.7 を一体的に取付ける。

ピストンロッド6.7 上端にクッションパッド 8 を取付け、クッションパッド8 の上にブラン クホルグ9 を取付ける。

油圧シリング2.3 の下部油室10.11 と、タンク12との間に、ポンプ13、チェック弁14、切換弁15、サーボ弁16を備えた流路17を接続して、下部油室10.11 に対して圧油の給排ができるようにする。

又、加圧シリング2.3 の上部油室18.19 と、 前記波路17のチェック弁14より下流との間に、 内部に番圧可能な第1のアキュムレータ20、減

特開昭64-57926 (3)

圧弁21、切換弁22、第2のアキュムレータ23、 切換弁24を備えた流路25を接続して、上部油室 18.19 に対して圧油の給排ができるようにする。

更に、前記流路25の切換弁24より下流とタンク12との間に、パイロットチェック弁26を僻えた流路27を接続し、パイロットチェック弁26と流路25の減圧弁21より上流に切換弁28を備えた流路29を接続しパイロットチェック弁26を開閉できるようにする。

油圧シリンダ3の下部油室11及び上部油室19の油圧力を各別に検出し、その検出信号30.31を両者の偏差を取って押え力を求めるようにした比較器32に入力する圧力センサ33.34を設け、更に上金型35を昇降するプレス駆動装置36の回転角度位置(即ち上金型35の位置)を検出するロータリーエンコーダ42等の位置検出器を設け、ロータリーエンコーダ42からの検出信号37及び前記比較器32からの個差信号38並に設定器39からの押え力と回転角度位置の関係を設定した設定信号40を入力する網路装置41を設け、該網御

装置41からの制御信号43により前記サーボ弁16 の制御を行うよう構成する。

図中44はボルスクプレートに固定された下金型、45は材料、46はリリーフ弁である。

次に作動について説明する。切換弁15をD側に切換えて流路17を遮断し、切換弁24をH側に切換えて流路17を遮断し、切換弁24をH側に切換えて油圧シリンダ2.3 の上部油室18.19 まで圧油が到達しないようにし、且つ減圧弁21によりアキュムレーク23に蓄圧したい圧力(アキュムレーク20上が換えた後、ボンブ13を作動し流路25を介して圧油を供給しアキュムレーク20及びアキュムレーク23に蓄圧を行い、蓄圧完了後切換弁22をF側に切換えてアキュムレーク23とポンブ13を遮断し(以後ポンプ13はアキュムレーク20の蓄圧に用いる)、切換弁24をG側に切換えてアキュムレーク23と上部油室18.19 を連続しておく。

上金製35が上昇した状態においては、切換弁 15をC側に切換えると共にサーボ弁16をB側に

切換えてアキュムレータ20からの油を下部油室 10.11 に供給して上部油室18.19 の油を排出されアキュムレータ23を書圧するようにしたブランクホルダ9 を設定された上限位置まで上昇させ、この状態でサーボ弁18を図示の閉止状態とオス

続いて、上金型35が下降して来て、ブランクホルダ9 との間で材料45をクランプした後、下金型44との間で材料45の成形を行う。

しかし、上記材料45のクランプ時、大きな衝撃音を発する。このため、切換弁15をD側に切換えてポンプ13はアキュムレータ20を審圧するようにすると共に、流路17はタンク42と連通するようにした後、ロークリーエンコーダ42からの検出信号37を入力している制御装置41により、上金型35が材料45に当る直前位置を検出し、サーボ弁18を所要時間だけB側に調整し、アキュムレータ23の圧油を流路25を介して上部油室18、19に供給させて、下部油室10・11 から流路13・16を介して油タンク12に戻し、ブランクホルグ

9 を下降させる。

このとき、第2図に示すように上金型35が材料45に接触するときの上金型35の下降速度と、 前記プランクホルダ9の下降速度を略等速度と なるように排油量をサーボ弁16により制御する。 これにより、上金型35とブランクホルダ9によ る材料45のクランプが緩やかに行われて衝撃音 の発生を殆ど防止することができる。

上記クランプの後は、上金型35の下降によりプランクホルダ9を介してクッションパッド8が押下げられ、下部油室10.11の圧縮作動によって押え力が生じる。このとき、サーボ弁16をB側に顕整して下部油室10.11の油を流路17を介して絞りながら油タンク12に戻すようにし、且つその戻し量を制御装置41からの制御信号43によって制御することにより、第3図に示す。く、材料45の材質、寸法、絞り深さ等の条件によって要求される押え力になるように設定器40による設定信号41に従った調整(図では段階的に減資)をすることができる。又このとき、圧

特開昭64-57926 (4)

カセンサ33.34 からの検出信号30.31 即ち比較器32からの偏差信号38が制御装置41にフィードバックされ確実な制御が行われる。

次に、上金型35が下降から上昇へ作動を転じる下限位置に来たとき、その位置を、前記ロータリーエンコーダ42からの検出信号37を入力している制御装置41によって検出し、該制御装置41からの制御信号43により所要時間だけサーボ弁16を第1図に示す閉止状態に保持する。

これにより、プランクホルグ9 は最下限位置 で一時的に作動を停止(ロッキング作動)する ことになるが、この間上金型35は上昇を開始し ていることにより上金型35が成形された材料45 から脱型されることになる。

続いてサーボ弁16をB側に調整してブランクホルダ3 も上昇させるが、このときもブランクホルダ3 が材料45及び上金型35に衝突しないように、第2図に示す如く緩やかに上金型35の上昇に一致するように上昇速度を下部油室10.11への圧油供給量により調整する。この時、ブラ

えてパイロットチェック弁26を開き上部油室 18.19 をクンク12に開放する。

尚、本発明は上記実施例にのみ限定されるものではなく、切換弁15から下部油室10.11 の油をタンク12へ戻さなければアキュムレーク20に一回番圧することによりブランクホルダ9 の上昇を何度も行えるようにし得ること、ポンプ13として大容量のものを用いれば、アキュムレーク20を不要し得ること、油圧シリンダを複数けて油圧シリンダの受ける荷重を任意に配分可能とし得ること、その他本発明の要旨を逸悦しない範囲内において種々変更を加え得ることは勿論である。

[発明の効果]

上記したように本発明のプレス機械のダイクッション装置によれば、ブランクホルダを油圧シリンダのみで支持しているため従来のエアシリンダより小型化し得、且つ油圧シリングの下部油室側のサーボ弁により抑え力を自在に調整し得、更に上部油室側のアキュムレータにより

ンクホルグg が上昇するに従い、アキュムレー ク23が再び著圧されていく。

又、ブランクホルグ9 が上限に来て前記最初の姿勢に戻るときも、上限でストッパー(図示せず)に当ることにより衝突音が発生する。このため上限の直前の位置を、リミットスイッチの検出信号を入力している制御装置41によりサーボ弁18をB側に先行的に調整し、アキュムレータ20の圧油の下部油室14への供給を制限することによりはではいるように調整した後、サーボ弁18を閉止状態にして上限位置で止める。

上記によれば、サーボ弁16の調整により、下 部油室10.11 の押え力の調整、プレス作業時の 衝撃音の発生を防止できる。

又、材料45クランプ時にプランクホルダ9を 下降させないようにする場合には、切換弁24を H側に切換えて上部油室18.19とアキュムレー タ23を遮断すると共に、切換弁28をJ側へ切換

材料クランプ時の騒音の発生を著しく低減し得 る等の種々の優れた効果を奏し得る。

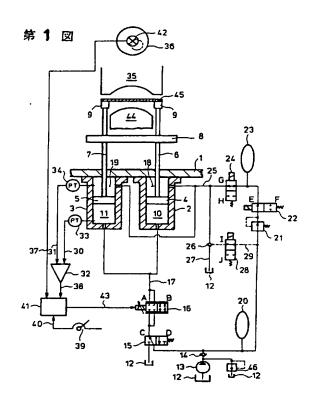
4. 図面の簡単な説明

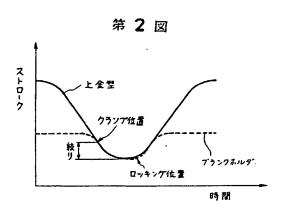
第1図は本発明の一実施例の説明図、第2図は本発明による上金型とブランクホルダの相対 移動速度の関係を示す線図、第3図は押え力の 制御の一例を示す線図、第4図は従来例の説明 図である。

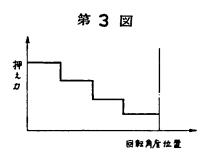
図中、2.3 は油圧シリンダ、4.5 はピストン、8 はクッショクパッド、9 はブランクホルダ、10.11 は下部油室、12はタンク、13はポンプ、16はサーボ弁、17は流路、18.19 は上部油室、20.23 はアキュムレータ、25は流路、30.31 は検出信号、32は比較器、33.34 は圧力センサ、35は上金型、36はプレス駆動装置、37は検出信号、38は偏差信号、39は設定器、40は設定信号、41は制御装置、42はロータリーエンコーダ、43は開宿信号、44は下金型、45は材料を示す。

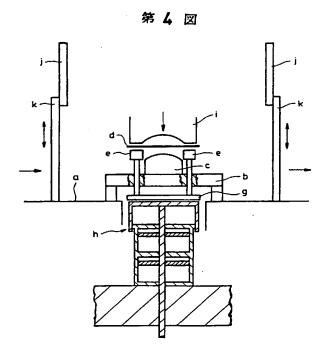
-140-

特開昭64-57926 (5)









-141-

BEST AVAILABLE COPY

THIS PAGE BLANK (USPTO)